

(第3種郵便物認可)

# サイ・テク こらむ ● **知と技の発信**

〔435〕

# 安心できるロボット

福田 悠人 助教



行つており、人が用いる非言語コミュニケーションの特性を生かすため、人と同じく身体を持つロボットを使って研究を進めています。私が専門としているヒューマンロボットインターフェースという分野は、人とロボットのコミュニケーションについて研究する分野であり、情報工学のカバーする分野の一つです。

私たちでは介護支援を目的に自

移動車いすの研究を進めていくが、周囲を認識して安全に移動する手法の開発以外にも、検討すべき課題は多くあります。近頃では自動運転車にも期待が寄せられていますが、このような自動で移動する車やロボットが人の活動する環境にいるとぶつかってしまうのではないか不安に感じてしまつこともあります。そのため、周囲の人々に対して次にどちらの方向に動くかや、車いすが周囲を正確に認識できていることを伝えること

とで、搭乗者や周囲の人々へ安心を与えることも大切だと考えています。研究では、車いすに「ミニュニケーションロボットを取り付けて、移動方向などを視線やジェスチャーを用いて人々に自然に伝える」というアプローチを提案し、どのようなタイミングでロボットが視線を向けるか、身体はどちらの方向を向いた方が良いかななどを、人の案内のシーンの分析や実験に基づいて明らかにしようと/or>してい