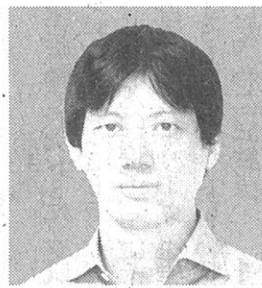


埼玉経済



なるかわ・てぬまさ 1978年生まれ。慶應義塾大学大学院修了。博士(工学)。慶應義塾大学先導研究センター特任助教、埼玉大学大学院理工学研究科助教を経て、2014年4月から現職。専門は機械力学・制御、幾何要素。

サイ・テクこらむ・知と技の発信

[235]

埼玉大学・理工学研究の現場

■60万件の交通事故

日本では昨年のみで約60万件の交通事故が発生しました。事故発生件数を大幅に減らし、死亡するような重大な事故を無くするために車の自動化が必要であると考えています。車を運転していると突然前方に車が飛び出していました。皆くかけられれば制動力が大きくな

さんほどのような衝突回避行動をとりますか? 急ブレーキをかけて、場合によってはハンドルを操作して衝突を回避しようとするとするはずです。

ブレーキをかけると、タイヤに制動力とよばれる後ろ向きの力が加わります。ブレーキを強くかけると、車輪がロックする)ことを自動で防ぎます。

ブレーキを弱めすぎて車輪がロックしそうになると、ABSはブレーキを弱め、車輪がロックしないようにします。

これにより、制動力の低下を抑え、ハンドル操作による進路変更が可能となります。車を止める、進路を変えるといった衝突回避行動においてABSは非常に有用であり、車の予防安

り、短時間、短距離で車は停止します。

しかし、ブレーキを強くかけすぎて車輪が停止(ロック)してしまうと、衝突回避が困難になります。なぜなら、車輪がロックすると制動力が低下し、さ

らにハンドルによる操舵(そうだ)が効かなくなるからです。

■車輪ロックを自動防止

ほとんどの車に装備されているアンチロック・ブレーキ・システム(ABS)は車輪がロックする)ことを自動で防ぎます。

ブレーキを弱め、車輪がロックしないようにします。

しかし、シートベルトで乗員を過度に拘束してしまつて、肋骨骨折などの傷害が発生します。

シートベルトでの拘束が弱いと、乗員は前方へ大きく移動します。

現在、この方法を発展させ、シートベルト荷重を自動制御す

ることで、衝突速度や乗員の年齢に応じて適切な乗員拘束を実現する方法を検討しています。

最近では衝突被害を軽減するための自動ブレーキが実用化され、自動運転車の実証実験が行われるなど、車の自動化は急速に進んできました。より安全な車を実現するために、自動制御

を用いた予防安全・衝突安全の研究に取り組んでいます。

自動車の安全技術

成川 輝真 大学院理工学研究科 准教授

企業、団体、商店街などの話題や情報を寄せください
TEL 048-705-9161 FAX 048-653-9040
keizai@saitama-np.co.jp